

Лабораторная работа

Определение радиуса кривизны вогнутой поверхности методом катящегося шарика

Оборудование: вогнутая сферическая поверхность, шарики, секундомер, штангенциркуль.

Описание целей работы

| Конкретная цель | Критерии достижения цели |
|---|--|
| I. Изучение теории | |
| 1. Основные сведения о механической энергии. | Студент правильно отвечает на вопросы № 1 - 4 |
| 2. Основные сведения о механических колебаниях. | Студент правильно отвечает на вопросы № 5 - 10 |
| 3. Теория метода | Студент может объяснить решение задачи и ответить на вопросы № 11 - 14 |
| II. Практические навыки | |
| Студент должен научиться: | |
| <ul style="list-style-type: none"> - определить период малых колебаний шарика; - измерить радиусы шариков; - определить радиус кривизны поверхности и ее погрешность | |

1.6 Механическими колебаниями называют движения, обладающие той или иной степенью повторяемости. Например, колебания маятника, часов, груза на пружине, качели, поплавка на воде и др.

Периодом колебаний Т называется время, за которое совершается одно полное колебание.

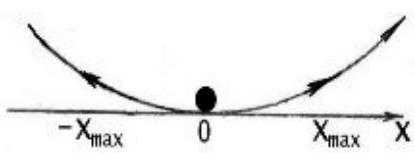
Величина, обратная периоду, $v = \frac{1}{T}$ называется **частотой колебаний**. Она

показывает, сколько колебаний совершает тело за единицу времени. Частота измеряется в герцах ($1 \text{ Гц} = 1 \text{ с}^{-1}$). Для математического описания колебаний используются периодические функции \sin и \cos . Наиболее простой вид имеют зависимости:

$$x(t) = x_{\max} \cos\varphi(t) \quad \text{или} \quad x(t) = x_{\max} \sin\varphi(t), \quad (1)$$

где $x(t)$ – координата точки в произвольный момент времени t , причем ось x выбирается вдоль траектории колеблющейся точки, а начало оси – в положении равновесия точки (рис.1);

x_{\max} – амплитуда колебаний – модуль максимального отклонения точки от положения равновесия. Вместо x_{\max} можно использовать любую букву; $\varphi(t)$ – фаза колебаний. $\varphi(t) = \omega t + \varphi_0$, где



величина $\omega = 2\pi v = \frac{2\pi}{T}$ называется **круговой** (или **циклической**) **частотой**.

Рис.1

Она измеряется в с^{-1} . Величина φ_0 – начальная фаза колебаний. Она равна фазе колебаний в начальный момент времени, т.е. $\varphi_0 = \varphi(t=0)$.

3.7 Колебательное движение происходит с переменным ускорением, поэтому если

$$x(t) = x_{\max} \cos(\omega t - \varphi_0)$$

$$\text{то скорость } v(t) = \frac{dx}{dt} = -x_{\max} \omega \sin(\omega t + \varphi_0) = -v_{\max} \sin(\omega t + \varphi_0),$$

где $x_{\max} \omega = v_{\max}$ – амплитуда изменений скорости.

Наибольшую скорость колеблющаяся точка имеет в положении равновесия. В крайних точках (при $x = \pm x_{\max}$) скорость точки равна нулю.

Ускорение колеблющейся точки:

$$a(t) = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} = -x_{\max} \omega^2 \cos(\omega t + \varphi_0) = -a_{\max} \cos(\omega t + \varphi_0),$$

где $x_{\max} \omega^2 = a_{\max}$ – амплитуда изменений ускорения точки.

Наибольшее ускорение точки будет иметь в крайних положениях. В положении равновесия ускорение точки равно нулю.

Колебания, совершающиеся в соответствии с законом (1) называются **гармоническими**.

3.8 При гармонических колебаниях полная энергия колеблющейся точки складывается из кинетической и потенциальной:

$$E_{\text{полн}} = E_K + E_P = \frac{mv^2}{2} + E_P = \frac{mv_{\max}^2}{2} = E_{P\max}$$

В крайних положениях кинетическая энергия равна нулю

(т.к. $v = 0$), в положении равновесия нулевое значение имеет потенциальная энергия.

$$\text{Т.к. } x_{\max} \omega = v_{\max}, \text{ то } E_{\text{полн}} = \frac{m}{2} (x_{\max} \omega)^2 = \frac{m \omega^2 x_{\max}^2}{2} \sim x_{\max}^2, \text{ т.е.}$$

полная энергия точки при гармонических колебаниях пропорциональна квадрату амплитуды.

4. Теория метода

В данной работе предлагается определить радиус кривизны сферической поверхности методом катящегося шарика. Если шар поместить на вогнутую поверхность, то равновесным для него является положение, при котором его центр тяжести находится в низшей точке поверхности (точка С на рис.2)

Если шар вывести из положения равновесия и предоставить ему возможность свободно кататься по вогнутой поверхности, то он будет совершать колебания около положения равновесия. Покажем, что в отсутствии трения, движение шарика представляет собой гармоническое колебание.

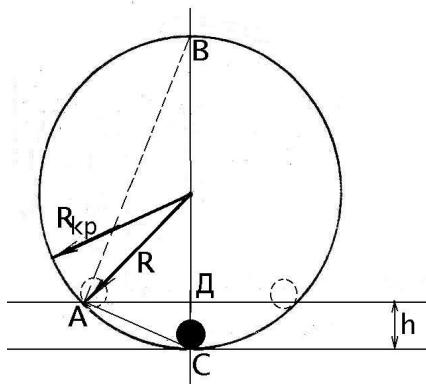


Рис. 2

Шарик массой m , поднятый на высоту h относительно положения устойчивого равновесия, обладает потенциальной энергией $E_{\Pi}=mgh$. Расстояние AC , на которое перемещается центр шара в обе стороны от положения равновесия, соответствует амплитуде колебаний. Если амплитуда колебаний a мала, то дуга AC , хорда AC и амплитуда колебаний шарика практически равны между собой. Из подобия ΔABC и ΔACD получим $AC^2=CD \times CB$ (*)

Учитывая, что $AC=a$, $CD=h$ и $CB=2R$ (рис.2), перепишем (*) в виде $a^2=2Rh$, где R – расстояние от центра кривизны вогнутой поверхности до центра

$$\text{шарика. Отсюда } h = \frac{a^2}{2R}.$$

Тогда потенциальная энергия шарика в точке А равна

$$E_{\Pi} = mgh = \frac{mg}{2R} a^2 \quad (2)$$

Из уравнения (2) видно, что потенциальная энергия E_{Π} в конечной точке движения пропорциональна квадрату амплитуды a , что характерно для гармонических колебаний. Следовательно, колебания шарика на вогнутой поверхности при малых амплитудах можно считать гармоническими, т.е. совершающимися по закону $S = a \cdot \cos \omega_0 t$, где ω_0 - циклическая частота колебаний шарика.

Если пренебречь трением, (оно мало), то должен выполняться закон сохранения энергии. Это значит, что при движении шарика из точки А в точку С потенциальная энергия (в т. А) полностью переходит в кинетическую (в т.С)

$$E_{\text{пот}}(\text{в т.А})=E_{\text{к}}(\text{в т.С}) \quad (3),$$

Кинетическая энергия в данном случае складывается из кинетической энергии поступательного движения центра тяжести $E_{\text{кпост}}$ и кинетической энергии вращательного движения шарика вокруг его центра $E_{\text{квращ}}$;

Кинетическая энергия поступательного движения в т.С равна

$$E_{\text{кпост}} = \frac{m v^2}{2} = \frac{m}{2} \left(\frac{2 \pi a}{T} \right)^2 \quad (4)$$

где $v = v_{\max} = \omega_0 a = \frac{2 \pi a}{T}$, а T – период колебаний шарика,

Кинетическая энергия вращательного движения равна

$$E_{K \text{ вращ}} = \frac{I\omega^2}{2} = \frac{1}{2} \left(\frac{2}{5} mr^2 \right) \times \left(\frac{2\pi a}{Tr} \right)^2 \quad (5)$$

где $I = \frac{2}{5} mr^2$ - момент инерции шарика относительно его центра тяжести,

r – радиус шарика, $\omega = \frac{v}{r} = \frac{2\pi a}{Tr}$ - угловая скорость вращения шарика вокруг собственной оси в точке С. Подставляя выражения (2), (4), (5) в уравнение (3) получим

$$\begin{aligned} \frac{mga^2}{2R} &= \frac{m}{2} \left(\frac{2\pi a}{T} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{2}{5} mr^2 \right) \times \left(\frac{2\pi a}{Tr} \right)^2 \\ \text{или } \frac{mga^2}{2R} &= \frac{14}{5} \cdot \frac{m\pi^2 a^2}{T^2}; \quad \frac{g}{2R} = \frac{14\pi^2}{5T^2} \\ \text{Отсюда } R &= \frac{5gT^2}{28\pi^2}. \end{aligned} \quad (6)$$

Если R – расстояние от центра кривизны вогнутой поверхности до центра шарика, r – радиус шарика, то радиус кривизны этой поверхности равен

$$R_{KP}=R+r \quad (7).$$

Таким образом, измерив период колебаний T и радиус шарика r можно определить радиус кривизны сферической поверхности.

3. Измерения

- Протрите чистой, сухой тряпкой вогнутую поверхность и шарики.
- Выберите один из шариков и определите период его колебаний. Для этого, отклонив шарик из положения равновесия, измерьте время t , за которое шарик совершил $n=10 \div 20$ полных колебаний. Период $T = \frac{t}{n}$.

- Повторите опыт не менее трех раз и определите среднее значение периода колебаний и среднюю погрешность его определения.

**P.S! Амплитуда колебаний шарика должна быть очень небольшой
(малые колебания)**

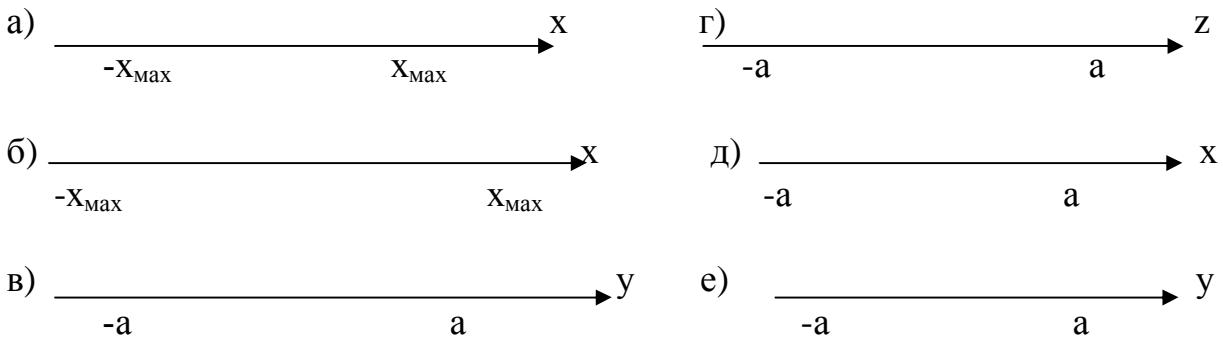
- Вычислить значение R , подставив найденное значение периода колебаний T в формулу (6).
- Измерьте микрометром (или штангенциркулем) радиус r шарика.
- Найдите радиус кривизны вогнутой поверхности по формуле (7).
- Возьмите другой шарик и повторите измерения п.п.2-6.
- Сравните найденные значения радиуса кривизны поверхности и найдите его среднее значение.
- Рассчитайте погрешности этих измерений.
- Результаты измерений и расчетов внесите в таблицу.

Таблица

| №п/п | r, м | $\Delta r, м$ | n | t,с | T,с | R,м | $\Delta R, м$ | $R_{KP}, м$ | $\Delta R_{KP}, м$ |
|------|------|---------------|---|-----|-----|-----|---------------|-------------|--------------------|
|------|------|---------------|---|-----|-----|-----|---------------|-------------|--------------------|

Контрольные вопросы:

- Что в физике называется “энергией”? Какие виды энергии Вы знаете?
- Что такое кинетическая энергия? Как вычисляют ее величину: для поступательного движения? для вращательного движения телам?
- Что такое потенциальная энергия? В каких случаях потенциальную энергию тела, можно считать по формуле $E_p = mqh$?
- Сформулируйте закон сохранения энергии. В каких случаях сохраняется механическая энергия?
- Дайте определение и приведите примеры механических колебаний.
- Дайте определение понятий: период колебаний, частота колебаний, циклическая частота, амплитуда.
- Как меняется положение колеблющегося тела со временем? Какие колебания называются гармоническими?
- Каков математический смысл понятия «фаза»? Ее физический смысл?
- Напишите зависимость $x(t)$ для следующих случаев: (на рис. указаны положение тела и направление его движения при $t=0$)



- Как определить скорость колеблющейся точки? Ее ускорение?
- Объясните, почему шарик, вернувшись в положение равновесия, не останавливается?
- Объясните, почему колебания шарика можно считать гармоническими только при малых амплитудах?
- В каком случае потенциальная энергия шарика в верхнем положении полностью перейдет в кинетическую в его низшем положении?
- Поясните, как вы нашли угловую скорость вращения шарика в его низшем положении? В каком случае она будет равна нулю?
- Вы использовали два шарика разных радиусов. В каком случае Вы получили большую погрешность?

Литература:

- А.С. Шубин “Курс общей физики”
- Р.И. Грабовский “Курс общей физики”

3. А.В.Кортнев “Практикум по физике”
4. Б.М.Яворский и А.А.Детлаф “Справочник по физике”, 1986
5. В.И.Иверонова “Физический практикум”
6. Е.И.Бутиков, А.А.Быков, А.С.Кондратьев “Физика”